

MURILO PLÍNIO NOGUEIRA RIBEIRO

CREA: BA59287

Nascimento 29/12/1982
Endereço residencial Itapuã - Salvador - Bahia - Brasil
Telefone 71 82764903
Endereço eletrônico muriloplinio@gmail.com / www.muriloplinio.eng.br

Qualificações

Mestrando em Mecatrônica (UFBA), graduado em Engenharia Mecatrônica e Técnico em Informática (CEFET).
Docente da UNIFACS – Engenharia e Automação (eletrônica, programação, automação).
Experiência em Engenharia de Software.
Produção científica na área automobilística (UFBA) e na aplicação de ferramentas de suporte à tomada de decisões, entre outras.
Experiência em projeto e desenvolvimento de embalagens para a indústria automobilística;
Experiência em modelagem 3D no desenvolvimento de embalagens (CATIA V5).
Já trabalhou na planta do complexo Ford (Benteler) na atualização e adaptação do sistema supervisório.
Experiência em projeto e programação de Sistemas Embarcados (microcontroladores 8051 e PIC).
Já participou de projetos em automação industrial.

Formação Acadêmica/Titulação

2008 - Atual **Mestrando em Mecatrônica.**
Universidade Federal da Bahia, UFBA, Salvador, Brasil
Título: *Sensor de atitude veicular para sistemas de iluminação inteligente em automóveis – Adotando conceitos de comunicação sem-fio*
Defesa: 11/2010
** Este projeto é parte integrante da tese de Doutorado de Luciano Lukacs (Supervisor FORD) e orientado por Iure Pepe (renomado Phd. UFBA).*

2002 - 2007 Graduação em Engenharia Mecatrônica.
Faculdade de Tecnologia e Ciência Salvador, FTC, Brasil

1999 - 2001 Ensino Profissional de nível técnico.
Centro Federal de Educação Tecnológica de Sergipe, CEFET/SE, Brasil

Idioma **Inglês** I have English skills. I can hold a conversation. I work daily reading tutorials and manuals in English. I have already finished an English course.

Atuação profissional

1. CHC Design
2008 - Atual
Atividades Cargo: Prestação de Serviços como Designer/Projetista
Projeto de Embalagens para Peças Automotivas
Projetista e consultor de Rack Embalagem para o transporte e armazenamento de peças automotivas (e.g Radiador, Parachoque, Painel) em CATIA V5.

2. TKS Software
2003 - Atual
Atividades Cargo: Engenheiro
Desenvolvimento de projetos em automação – Projetos desenvolvidos ou em desenvolvimento: Consultoria no processo de atualização das máquinas de monitoramento do processo de parafusamento das linhas da Benteler na Ford

Nordeste. Customização do supervisor Benteler: este supervisor é desenvolvido em Delphi e utiliza conexão OPC para acessar a CPU Siemens (CLP); Acompanhamento durante re-partida da planta (02/2010).

Desenvolvido de proposta de automação para a máquina de impressão de camisetas modelo CHIGUETO 67 envolvendo CLP WEG e atuadores pneumáticos FESTO;

Desenvolvimento de softwares na plataforma Delphi dedicados à automação e gerenciamento industrial (ERP). Realização de implantação de novos módulos do software ERP nos clientes. Integrante da equipe de desenvolvimento do Rexon e do Division – softwares de segurança, gerenciamento e telemetria em locais não supervisionados. Principais Clientes: Petrobras e Transpetro.

3. UNIFACS – Universidade Salvador

2009 - Atual

Cargo: Professor (6 horas Noturno). Disciplinas:

Elementos de Automação e Robótica; Sistemas Eletrônicos – Eng. Mecânica

Programação de Sistemas Embarcados; Arquitetura de Sistemas Embarcados – Eng. da Computação

Automação e Controle – Engenharia de Produção

Conhecimento em Ferramentas

CAD/CAE/CAM	CATIA V5, Solid Edge, FEMAP/Nastran;
Falha, Decisão e Qualidade	FMEA, QFD, PUGH, Ishikawa (FishBone)
Automação	RS Logix 500, RS View32, FluidSIM, ClicEdit WEG
Eletrônica	Protheus;
Programação	Delphi, Assembler, Ladder, C/C++ e VB;
Bancos de dados	Interbase, FireBird, MySQL e Microsoft SQL Server;
Informática	Pacote do Microsoft Office;
Matemática	MATLAB;

Curso Ministrado

UNIFACS	Introdução à Robótica Aplicada, 2007. (Extensão, Curso de curta duração ministrado);
TKS	Introdução ao uso da ferramenta CATIA V5;

Atividades Extracurriculares

1. BIOTRÔNICA - PROJETO MULTIDEGLUTEGRAFIA

Sou fundador e integrante do grupo Biotrônica. Este grupo propõe estreitar os mundos da engenharia e medicina. Com o apoio da Divisão de Neurologia e Epidemiologia da UFBA, nos propomos a estudar e desenvolver equipamentos de diagnóstico médico. Atualmente estamos trabalhando no projeto Multideglutógrafo, um equipamento que traçará o perfil de uma deglutição normal. O objetivo é diagnosticar deficiências no processo de deglutição (sialorréia) a fim de potencializar o tratamento contra a aspiração silenciosa. Esta forma de aspiração ocorre quando o paciente possui alguma enfermidade e, por essa deficiência, permite que o alimento passe para o sistema respiratório sem o reflexo da tosse, gerando infecções. Esta deficiência é comum em portadores de doença de Parkinson. Este projeto é financiado pela Fapesb (Fundação de Amparo a Pesquisa da Bahia). Projeto premiado em primeiro lugar na categoria mestrado no prêmio idéias inovadoras 2009 (Premiação R\$ 8.000,00).

2. GRUPO DE ROBÓTICA APLICADA DA BAHIA – GRA-BA

Sou um dos fundadores e integrantes do GRA-Ba. Desde 2005 o GRA-Ba se dedica ao desenvolvimento de pesquisas, projetos e atividades nas áreas de computação, robótica e automação. O trabalho do GRA-Ba tem por principal objetivo o incentivo ao desenvolvimento de tecnologia aplicada no Estado da Bahia através da integração entre empresas e universidades. Para isso o grupo participa de competições de robótica, promove palestras para apresentação

dos seus trabalhos, incentiva a publicação de artigos por parte dos seus integrantes, bem como fomenta e dá total suporte à criação de novos grupos de pesquisa semelhantes. Maiores informações em www.roboticaaplicada.com.br.

Publicações

Trabalhos publicados em anais de eventos

1. RIBEIRO, M. P. N., SOARES JUNIOR, L. C. S., **LUKACS**, L., PEPE, I. M.
Adotando conceitos de comunicação sem-fio em sensores de atitude veicular para módulos AFS In: Anais do V Congresso Nacional de Engenharia Mecânica. 2008.
2. USART - Interface em PIC : Uma Abordagem Prática da Comunicação Serial em PIC16F628 In: III Seminário de Pesquisa - FTC, 2006, Salvador.
3. Simulação de uma linha de produção apoiada por braço mecânico com 3 graus de liberdade In: OLIMPÍADA TECNOLÓGICA, 2005, Salvador.

Artigos completos publicados em periódicos

1. RIBEIRO, M. P. N., FERNANDES, Victory Santos Biometria - Reconhecimento de impressão digital com Delphi. Revista Clubedelphi. , v.76, p.46 - 50, 2006.
2. RIBEIRO, M. P. N., FERNANDES, Victory Santos
Balanças de Pesagem: Abordagem prática balanças TOLEDO. Revista The Club. , v.125, p.8 - 15, 2005.

Artigos em jornal de notícias

1. RIBEIRO, M. P. N.
1º Campeonato Baiano de Robôs Autônomos - Modalidade Sumô de Robôs . Agência CT - Ministério da Ciência &Tecnologia. , 2006.
2. RIBEIRO, M. P. N.
1º Campeonato Baiano de Robôs Autônomos é atração da Semana . Jornal da Ciência, Órgão da Sociedade Brasileira

Não Publicado

1. RIBEIRO, M. P. N.
Decisões rápidas e com qualidade – Avaliação final da Disciplina de Projeto de Produto Mecatrônico no mestrado - UFBA. , 2007.